



TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-142

DADES DE L'OFERTA

Unitat Adscripció:	Enginyeria de Sistemes, Automàtica i Informàtica Industrial (ESAI)
Perfil genèric:	Tècnic/a de Grau Superior de Suport a la Recerca
Tipologia contractual:	Contracte d'activitats científicotècniques Grup: 1 CLT: U
Retribució bruta anual:	36.100,42 €/anuals (per jornada completa)
Jornada: 35 h./set.	Durada prevista del finançament vinculat inicialment a la contractació: 5 mesos Data Inici: 1-04-2024

DADES DEL PROJECTE

Nom del projecte:	<i>"PID2020-116091RB-I00- Plataforma Híbrida Ortesis-Silla para hacer compatible la Movilidad, Funcionalidad Y Aceptabilidad de aplicación en entornos domésticos"</i>
Informació del projecte	https://qrins.upc.edu/99/qrins/
Codi: J-02802	Convocatòria: «Retos Investigación» Euraxess: https://euraxess.ec.europa.eu/jobs/205133

PROCÉS DE SELECCIÓ

Inscripció:	Les persones interessades haureu d'omplir el formulari . Les incidències que puguin sorgir durant la inscripció de la candidatura s'han de reportar al correu electrònic: concursos.psr@upc.edu
Termini de presentació de sol·licituds:	8 d'abril de 2024
Composició del tribunal:	Representant unitat: Manel Frigola Bourlon Suplent: Alícia Casals Gelpi Representant del Servei de Personal: Lourdes Moreno de Francisco Representant del Comitè PasL: Alexandre Canturri Ruiz
Data constitució del tribunal:	10 d'abril de 2024 a les 10:15 hores mitjançant l'eina Google Meet

Convocatòria a la prova i/o entrevista:	En cas de que el tribunal acordi realitzar proves i/o entrevistes aquestes es realitzaran el dia 15 d'abril de 2024. La comunicació dels candidats/de les candidates preseleccionats/preseleccionades, el lloc i l'hora de realització es comunicarà mitjançant aquesta mateixa web. Les persones candidates han de tenir disponibilitat per dur a terme la prova i/o entrevista mitjançant l'eina informàtica Google-meet.
--	--



TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-142

REQUISITS

- Titulació universitària superior; Llicenciatura (antiga titulació), Grau Universitari (nova titulació), Màsters Universitaris oficials.

DESCRIPCIÓ DEL LLOC DE TREBALL

Missió

- Implementar les estratègies de control d'una cadira de rodes robotitzada per a persones amb forta discapacitat motriu amb múltiples grau de llibertat redundants.

Funcions a desenvolupar

- Implementar un circuit interfície CAN-wifi.
- Integar un sistema de control embedded a la cadira robotitzada.
- Controlar a baix nivell un braç robot.
- Documentar totes les tasques realitzades al projecte.

PERFIL PROFESSIONAL

- **Estudis** Enginyeria Informàtica, Enginyeria Electrònica Industrial i Automàtica o titulacions de coneixements similars
- **Especialitat** Robòtica

Coneixements

- Sistemes de percepció i d'aprenentatge.
- Integració de sistemes.
- Integració de components: sensors, elements d'actuació en un sistema robòtic.
- Català, castellà i anglès parlats, llegits i escrits.

Es valorarà:

- *Impressió 3D i muntatge circuits electrònics.*

Competències Tècniques

- Muntatge de components electromecànics.
- Programació en: C++/ Python i Matlab.



TÈCNIC/A DE SUPORT A LA RECERCA 150-707-142

Competències Organitzatives

- Treball en equip.
- Resolució de problemes.

Competències Funcionals

- Habilitats comunicatives.

Experiència Professional

- En projectes de robòtica en l'àmbit de la discapacitat.
- Es valorarà experiència en funcions similars a les descrites, específicament, en el desenvolupament d'activitats de recerca, tant en l'entorn universitari com industrial.

Proyecto de investigación financiado por MCIN/ AEI /10.13039/501100011033